Документ подписан простой электронной подписью Информация о владельце:

ФИО: Наумова Наталия Александровна

Должность: Ректор

Должность: Ректор
Дата подписания: 28.05.2025 14:06:55

Дата подписания: 28.05.2025 14:06:55

Уникальный программный ключ:

Уникальный программный ключ:

Дата подписания: 28.05.2025 14:06:55

Уникальный программный ключ:

Дета подписания: 28.05.2025 14:06:55 6b5279da4e034bff679172803da5b7b (ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ПРОСВЕЩЕНИЯ)

> Физико-математический факультет Кафедра вычислительной математики и информационных технологий

Co	гласо	вано
ден	саном	физико-математического факультета
<<	19	» 03 д 2025 г.
		Klericey
		/Куленюва ЮД/
		V

Рабочая программа дисциплины

Образовательная робототехника

Направление подготовки 44.04.01 Педагогическое образование

Программа подготовки:

Современные информационные образовательные технологии

Квалификация Магистр

Форма обучения

Очно-заочная

Согласовано учебно-методической комиссией физико-математического факультета Протокол « <u> </u>	Рекомендовано кафедрой вычислительной математики и информационных технологий Протокол от « <u>19</u> » <u>03</u> 2025 г. № (
/Кулешова Ю.Д./	Зав. кафедрой
	/Шевчук М.В./

Автор-составитель:

Обыденков Юрий Николаевич, доцент кафедры вычислительной математики и информационных технологий

Рабочая программа дисциплины «Образовательная робототехника» составлена в соответствии с требованиями Федерального государственного образовательного стандарта высшего образования по направлению подготовки 44.04.01 Педагогическое образование, утвержденного приказом МИНОБРНАУКИ России от 22.02.2018 г. № 126.

Дисциплина входит в Блок ФДТ «Факультативные дисциплины (модули)» и является факультативной дисциплиной.

Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий.

Год начала подготовки (по учебному плану) 2025

СОДЕРЖАНИЕ

1. Планируемые результаты обучения	4
2. Место дисциплины в структуре образовательной программы	4
3. Объем и содержание дисциплины	4
4. Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся	
	5
5. Фонд оценочных средств для проведения текущей и промежуточной	
аттестации по дисциплине	7
6. Учебно-методическое и ресурсное обеспечение дисциплины	14
7. Методические указания по освоению дисциплины	15
8. Информационные технологии для осуществления образовательного процесса	
по дисциплине	15
9. Материально-техническое обеспечение дисциплины	15

1. ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ ОБУЧЕНИЯ

1.1. Цель и задачи дисциплины

Целью освоения дисциплины является освоение методов и формирование системы знаний и умений для организации работы обучающихся по программированию роботов в виртуальных средах.

Задачи дисциплины:

- изучение основ структуры и содержания дисциплины «основы робототехники», понимание методических идей, заложенных в нем;
- подготовить будущего учителя информатики к методически грамотной организации и проведению занятий по робототехнике;
 - формирование умений проведения внеклассной работы по робототехнике;
- воспитание у будущих преподавателей умения решать проблемы преподавания информатики и робототехники, формирования навыков самостоятельного анализа процесса обучения, творческого подхода к обучению.

1.2. Планируемые результаты обучения

В результате освоения данной дисциплины у обучающихся формируются следующие компетенции:

СПК-2. Способен к преподаванию учебных курсов, дисциплин (модулей) по образовательным программам в образовательных организациях соответствующего уровня образования.

УК-3. Способен организовывать и руководить работой команды, вырабатывая командную стратегию для достижения поставленной цели.

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

Дисциплина входит в Блок ФДТ «Факультативные дисциплины (модули)» и является факультативной дисциплиной.

Содержание дисциплины направлено на формирование системы знаний и умений для организации работы по программированию роботов в виртуальных средах.

3. ОБЪЕМ И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

3.1. Объем дисциплины

Форма обучения Показатель объема дисциплины Очно-заочная Объем дисциплины в зачетных единицах $72(64)^{1}$ Объем дисциплины в часах Контактная работа 8,2 $2(2)^2$ Лекции $6(6)^3$ Лабораторные занятия Контактные часы на промежуточную аттестацию: 0,2 0,2Самостоятельная работа $56(56)^4$ Контроль 7.8

Форма промежуточной аттестации: зачет во 2 семестре.

3.2. Содержание дисциплины

¹ Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий

² Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий

³ Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий

⁴ Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий

Для очно-заочной формы обучения

Для очно-заочной формы обучения		
	Коли	ичество
	Ч	асов
Наименование разделов (тем) дисциплины с кратким содержанием	Лекции	Лабораторные занятия
Тема 1. Методика использования решений образовательной		
робототехники в учебном процессе и во внеурочной деятельности в условиях ФГОС ООО и СОО. Государственная политика в сфере образования Робототехника как современное направление развития информационных технологий. Образовательная робототехника: проблемы и перспективы развития. Цели и задачи обучения основам робототехники в школе. Обзор робототехнических комплектов, используемых в образовательном процессе. Конструктивные особенности образовательных роботов. Особенности подготовки учителя к занятиям робототехникой, планирование, хронометраж. Специфика методов и форм обучения робототехнике. Самостоятельная работа школьников с комплектами. Межпредметные связи в преподавании робототехники.	1	-
Тема 2. Методика обучения школьников основам робототехники на		
базе комплекта оборудования образовательного конструктора. Организация занятий с использованием виртуальной среды программирования. Основные фрагменты интерфейса платформы, принципами программирования виртуального робота, виды игровых полей (площадок). Методика ознакомления со средой программирования. Методика работы с примерами программного кода. Блоки логических и математических операторов, приёмы работы с ними. Организация движения робота с помощью блоков трансмиссии. Применение блоков переменных. Изучение основных видов датчиков. Применение магнита. Применение датчиков в различных игровых полях. Создание скриптов для прохождения простого и динамического лабиринтов. Разработка программы сбора фишек с помощью магнита и размещение их по цветам. Разбор блока команд «Управление» и создание скриптов для реализации различных проектов игровых полей. Методика составления и разработки творческого проекта. Методика организации проектной и исследовательской деятельности по различным современным направлениям ИТ- отрасли. Методика подготовки к открытым спортивнотехническим соревнованиям.	1	6
Итого	$2(2)^5$	6(6) ⁶
111010	4(4)	O(O)

4. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ САМОСТОЯТЕЛЬНОЙ РАБОТЫ

 $^{^{5}}$ Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий 6 Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий

ОБУЧАЮЩИХСЯ

Для очно-заочной формы обучения

Для очно-заочной формы обучения						
	Изучаемые вопросы	Кол-во	Формы	Методичес	Формы	
самостоятельног		часов	самостоятель		отчетности	
о изучения			ной работы	обеспечени		
Тема 1.	История развития	8	Работа с	е Учебно-	Конспект	
Методика	робототехники: от		литературой	методическ		
использования	простейших		, сетью	oe		
решений	механизмов к		Интернет	обеспечени		
образовательной	самопрограммируем			e		
робототехники в	ым устройствам.			дисциплин		
учебном	Становление			Ы		
процессе и во	образовательной					
внеурочной	робототехники в					
деятельности в	России и за					
условиях ФГОС	рубежом.					
ООО и СОО.		_				
Тема 2.	Робототехника в	8	Работа с	Учебно-	Конспект	
Методика	образовательной		литературой	методическ		
использования	области		, сетью	oe		
решений	«Технология» и		Интернет	обеспечени		
образовательной	«Информатика»			e		
робототехники в				дисциплин		
учебном				Ы		
процессе и во						
внеурочной						
деятельности в						
условиях ФГОС						
000 и СОО.	3.6		D 5	T 7 6	7.0	
Тема 2.	Методика работы с	8	Работа с	Учебно-	Конспект	
Методика	комплектом заданий.		литературой	методическ		
обучения	Варианты		, сетью	oe		
школьников	организации работы		Интернет	обеспечени		
основам	с учащимися по			e		
робототехники	комплектам заданий.			дисциплин		
на основе				Ы		
виртуальной						
среды Тема 3.	Программирование в	8	Работа с	Учебно-	Конспект	
1ема 3. Методика	Программирование в визуально-блочной	O	литературой	учеоно-	KOHCHEKT	
обучения	событийно-		, сетью	ое		
ШКОЛЬНИКОВ	ориентированной		, сетью Интернет	обеспечени		
основам	среде		интернет	е		
робототехники	программирования			дисциплин		
на основе	Thou beininithopailing			Б Н		
виртуальной				, J		
среды						
Тема 4.	Изучение	8	Работа с	Учебно-	Конспект	
Методика	ВОЗМОЖНОСТИ		литературой	методическ	ROMONORI	
обучения	виртуальной среды и		, сетью	ое		
школьников	разработка методики		Интернет	обеспечени		
TIKOMBITRIKOD	гразраоотка методики	1	1 minopine i	Joseph Jenn		

основам	для решения			е	
робототехники	исследовательских			дисциплин	
на основе	задач			Ы	
виртуальной					
среды					
Тема 5.	Методика работы и	8	Работа с	Учебно-	Конспект
Методика	формирование		литературой	методическ	
обучения	инструкции в		, сетью	oe	
школьников	виртуальной среде		Интернет	обеспечени	
основам				e	
робототехники				дисциплин	
на основе				Ы	
виртуальной					
среды					
Тема 6.	Стратегия	8	Работа с	Учебно-	Конспект
Методика	подготовки команды		литературой	методическ	
обучения	к участию в		, сетью	oe	
школьников	соревнованиях по		Интернет	обеспечени	
основам	робототехнике.			e	
робототехники	Методика			дисциплин	
на основе	разработки модели			Ы	
виртуальной	для соревнований.				
среды					
Итого		56(56)			

5. ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ ТЕКУЩЕЙ И ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ ПО ДИСЦИПЛИНЕ

5.1. Перечень компетенций с указанием этапов их формирования в процессе освоения образовательной программы

Код и наименование компетенции	Этапы формирования
СПК-2. Способен к преподаванию учебных курсов,	1. Работа на учебных занятиях
дисциплин (модулей) по образовательным программам в	2. Самостоятельная работа
образовательных организациях соответствующего уровня	
образования	
УК-3. Способен организовывать и руководить работой	1. Работа на учебных занятиях
команды, вырабатывая командную стратегию для	2. Самостоятельная работа
достижения поставленной цели	

5.2. Описание показателей и критериев оценивания компетенций на различных этапах их формирования, описание шкал оценивания

Оцениваем ые компетенци и	Уровень сформиро- ванности	Этап формирования	Описание показателей	Критерии оценивания	Шкала оценивани я
СПК-2	Пороговый	1. Работа на	Знать:	Тестировани	Шкала
		учебных	- методику	е, конспект,	оценивания
		занятиях	преподавания	практическа	тестирован
		2.	учебных курсов, по	я работа	ия
		Самостоятельная	робототехнике по		Шкала

 $^{^{7}}$ Реализуется в формате электронного обучения с применением дистанционных образовательных технологий

Оцениваем ые компетенци и	Уровень сформиро- ванности	Этап формирования	Описание показателей	Критерии оценивания	Шкала оценивани я
		работа	образовательным программам в образовательных организациях соответствующего уровня образования Уметь: - применять методику к преподаванию учебных курсов, дисциплин (модулей) по робототехнике по образовательным программам в образовательных организациях соответствующего уровня образования		оценивания конспекта Шкала оценивания практическ ой работы
	Продвинут	1. Работа на учебных занятиях 2. Самостоятельная работа	Знать: - методику преподавания учебных курсов, по робототехнике по образовательным программам в образовательных организациях соответствующего уровня образования Уметь: - применять методику к преподаванию учебных курсов, дисциплин (модулей) по робототехнике по образовательным программам в образовательных организациях соответствующего уровня образования Владеть: - опытом применения	Тестировани е, конспект, практическа я работа	Шкала оценивания тестирован ия Шкала оценивания конспекта Шкала оценивания практическ ой работы

Оцениваем ые компетенци и	Уровень сформиро- ванности	Этап формирования	Описание показателей	Критерии оценивания	Шкала оценивани я
			методики преподавания учебных курсов по робототехнике по образовательным программам в образовательных организациях соответствующего уровня образования		
УК-3	Пороговый	1. Работа на учебных занятиях 2. Самостоятельная работа	Знать: - способы организации и руководства работой команды, выработки командной стратегии для достижения поставленной цели Уметь: - использовать методы организации и руководства работой команды, выработки командной стратегии для достижения поставленной цели	Тестировани е, конспект, практическа я работа	Шкала оценивания тестирован ия Шкала оценивания конспекта Шкала оценивания практическ ой работы
	Продвинут	1. Работа на учебных занятиях 2. Самостоятельная работа	Знать: - способы организации и руководства работой команды, выработки командной стратегии для достижения поставленной цели Уметь: - использовать методы организации и руководства работой команды, выработки командной стратегии для достижения поставленной цели Владеть: - опытом организации и	Тестировани е, конспект, практическа я работа	Шкала оценивания тестирован ия Шкала оценивания конспекта Шкала оценивания практическ ой работы

Оцениваем ые компетенци и	Уровень сформиро- ванности	Этап формирования	Описание показателей	Критерии оценивания	Шкала оценивани я
			руководства работой		
			команды, выработки		
			командной стратегии		
			для достижения		
			поставленной цели		

Описание шкал оценивания

Шкала оценивания практической работы

Критерии оценки	Баллы
Работа выполнена в полном объеме с соблюдением необходимой последовательности проведения	1
самостоятельно и рационально выбрано программное обеспечение и алгоритм решения задачи	1
задания выполнены в условиях и режимах, обеспечивающих получение правильных результатов и выводов	1
в отчете правильно и аккуратно выполнены все записи, таблицы, рисунки, чертежи, графики, вычисления	1
правильно выполнен анализ результатов	1

Шкала оценивания тестирования

Критерии оценивания	Баллы ответ
На вопрос дан правильный ответ на 1 вопрос	1
На вопрос дан неправильный ответ	0
Максимальное количество баллов за тест (10 вопросов)	10

Шкала оценивания конспекта

Критерии оценивания	Баллы
План конспекта	1
Информация в полном объеме	1
Включены результаты переработки и интерпретации изучаемой информации	1
Содержит выводы и ментальную карту	1
Список литературы	1

5.3. Типовые контрольные задания или иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих этапы формирования компетенций в процессе освоения образовательной программы

Примерные вопросы для тестирования

- 1. Какой документ определяет государственную политику в сфере образовательной робототехники в России?
 - а) Федеральный закон "Об образовании"
 - b) Стратегия научно-технологического развития $P\Phi$
 - c) ΓΟCT P 12345-2021
 - d) Конституция РФ

2. Какой робототехнический комплект чаще всего используется в школах?

- а) ТРИК
- b) Boston Dynamics Spot
- c) KUKA Industrial Robot
- d) DJI RoboMaster

3. Основная цель образовательной робототехники — это:

- а) Замена учителей роботами
- b) *Развитие инженерного мышления у учащихся*
- с) Создание боевых роботов
- d) Автоматизация школьного расписания

Пример практической работы

Тема: Программирование базовых движений робота

Цель работы:

Научиться создавать простые программы для управления движением робота в среде TRIK Studio, освоить работу с блоками движения и отладку программ.

Задание. Программирование движения робота по квадрату

1. Подготовка среды

- 1. Запустите TRIK Studio и создайте новый проект.
- 2. Добавьте на сцену двухмоторного робота (например, модель "Двухколесный робот").

2. Составление программы

Необходимо запрограммировать робота так, чтобы он проехал по квадрату 1×1 метр:

- 1. Движение вперед на 1 метр.
- 2. **Поворот на 90°** (вправо или влево).
- 3. Повторить пункты 1-2 4 раза, чтобы робот вернулся в исходную точку.

3. Проверка работы

- 1. Запустите симуляцию и наблюдайте за движением робота.
- 2. Если траектория не соответствует квадрату откорректируйте параметры (скорость, время/расстояние, угол поворота).

4. Эксперимент (дополнительно)

Измените программу так, чтобы робот:

- Двигался по треугольной траектории (60° повороты).
- Останавливался на 1 секунду в каждой вершине фигуры.

Вопросы для отчета

- 1. Какие блоки вы использовали для движения и поворотов?
- 2. Как можно сделать движение более точным?
- 3. Почему робот может отклоняться от заданной траектории?

Требования к отчету

- 1. Скриншот программы в TRIK Studio.
- 2. Описание использованных блоков и их параметров.
- 3. Ответы на контрольные вопросы.
- 4. Выводы: какие навыки были получены, с какими трудностями столкнулись.

Примерная тематика конспектов

- 1. История развития робототехники: от простейших механизмов к самопрограммируемым устройствам.
- 2. Становление образовательной робототехники в России и за рубежом.
- 3. Робототехника в образовательной области «Технология» и «Информатика»
- 4. Методика работы с виртуальными средами программирования.

- 5. Варианты организации работы с учащимися при работе в виртуальных средах программирования.
- 6. Методика работы и формирование инструкции при работе в виртуальной среде.
- 7. Стратегия подготовки команды к участию в соревнованиях по робототехнике.
- 8. Методика работы в команде. Работа с многозадачностью и командным управлением.

Примерные вопросы к зачету

- 1. Анализ содержания существующих курсов робототехники для начальной школы. Методика применения программных средств с целью обучения и развития учащихся.
- 2. Виды робототехнических олимпиад и соревнований.
- 3. Изучение основных компонентов и команд виртуальной среды программирования.
- 4. Изучение основных элементов робота.
- 5. Какая роль алгоритмов в программировании их применение в виртуальной среде программирования робота.
- 6. Каким образом можно создать простую программу для виртуального робота, и что нужно учесть при её разработке?
- 7. Координация проектной деятельности обучающихся.
- 8. Методика изучения использования датчиков для анализа условий окружающей среды.
- 9. Методические особенности формирования у учащихся основных понятий робототехники.
- 10. Особенности содержания обучения робототехнике. Структура обучения основам робототехники в общеобразовательной школе.
- 11. Предмет методики преподавания робототехники и ее место в системе профессиональной подготовки учителя информатики.
- 12. Рабочая программа, календарный план, тематическое и поурочное планирование учебного процесса, конспект урока.
- 13. Различные технологии обучения школьников: урочные и внеурочные; традиционные и современные; групповые и индивидуальные; дифференциации и индивидуализации и др.
- 14. Программирование виртуального робота, как средство формирования базовых понятий алгоритмизации.
- 15. Робототехника как наука и учебный предмет в школе.
- 16. Самостоятельная работа школьника.
- 17. Технологии построения здоровье сберегающей среды обучения школьников. Требования техники безопасности.
- 18. Типовые алгоритмы движения робота.
- 19. Учебные и методические пособия по курсу робототехники.
- 20. Цели и задачи обучения основам робототехники в школе.

5.4. Методические материалы, определяющие процедуры оценивания знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих этапы формирования компетенций

В рамках освоения дисциплины предусмотрены: тестирование, практические работы, конспект.

Максимальное количество баллов, которое может набрать обучающийся в течение семестра за различные виды работ -80 баллов.

Формой промежуточной аттестации является зачет. Зачет проходит в форме устного собеседования по вопросам.

Шкала оценивания зачета

Критерии оценивания	Баллы
Отличает какой-либо процесс, объект и т.п. от их аналогов только тогда, когда	1-8
ему их предъявляют в готовом виде Запомнил большую часть текста, правил, определений, формулировок, законов и т.п., но объяснить ничего не может (механическое запоминание). Демонстрирует полное воспроизведение изученных правил, законов, формулировок, математических и иных формул и т.п., однако затрудняется что-либо объяснить	9-12
Объясняет отдельные положения усвоенной теории, иногда выполняет такие мыслительные операции, как анализ и синтез. Отвечает на большинство вопросов по содержанию теории, демонстрируя осознанность усвоенных теоретических знаний, проявляя способность к самостоятельным выводам и т.п.	13-16
Демонстрирует полное понимание сути изложенной теории и применяет ее на практике легко и не особенно задумываясь. Выполняет почти все задания, иногда допуская незначительные ошибки, которые сам и исправляет. Оригинально, нестандартно применяет полученные знания на практике, формируя самостоятельно новые умения на базе полученных ранее знаний и сформированных умений и навыков	17-20

Итоговая шкала оценивания результатов освоения дисциплины

Итоговая оценка по дисциплине выставляется по приведенной ниже шкале. При выставлении итоговой оценки преподавателем учитывается работа обучающегося в течение освоения дисциплины, а также оценка по промежуточной аттестации.

Количество баллов	Оценка по традиционной шкале
81-100	Зачтено
61-80	Зачтено
41-60	Зачтено
0-40	Не зачтено

6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И РЕСУРСНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ 6.1. Основная литература

- 1. Тарапата, В.В. Робототехника в школе: методика, программы, проекты : [учеб.-метод. пособие] / Н.Н. Самылкина; В.В. Тарапата .— 2-е изд., электрон. Москва : Лаборатория знаний, 2021 .— 112 с. : ил. Дериватив. изд. на основе печ. аналога (М.: Лаборатория знаний, 2017); Электрон. текстовые дан. (1 файл pdf : 112 с.); Систем. требования: Adobe Reader XI; экран 10" .— ISBN 978-5-00101-151-4 .— URL: https://lib.rucont.ru/efd/614035 (дата обращения: 26.03.2025).
- 2. Образовательная робототехника в учебно-воспитательном процессе : учебнометодическое пособие: направления подготовки 44.03.01. Н. В. Абрамовских, А. Т. Асланова, Л. Б. Лапина, В. Л. Синебрюхова. Сургут : Сургутский государственный педагогический университет, 2022. 107 с. Текст : электронный // Цифровой образовательный ресурс IPR SMART : [сайт]. URL: https://www.iprbookshop.ru/131817.html (дата обращения: 13.07.2023). Режим доступа: для авторизир. пользователей.
- 3. Организация дополнительного образования (Образовательная робототехника) : лабораторный практикум / . Ставрополь : Северо-Кавказский федеральный университет, 2023. 210 с. Текст : электронный // Цифровой образовательный ресурс IPR SMART :

- [сайт]. URL: https://www.iprbookshop.ru/135711.html (дата обращения: 26.03.2025). Режим доступа: для авторизир. пользователей.
- 4. Пономарева, Л.М. Внедрение робототехники в образовательное пространство школы / Л.М. Пономарева // Педагогические науки .— 2014 .— №6 .— С. 53-54 .— URL: https://lib.rucont.ru/efd/491365 (дата обращения: 26.03.2025).
- 5. Кельдышев, Д.А. Робототехника в инженерных и физических проектах : учеб. пособие / Ю.В. Иванов, В.А. Саранин; Д.А. Кельдышев .— Эл. изд. Глазов : ГГПИ, 2018 .— 84 с. : ил. ISBN 978-5-600-02316-1 .— URL: https://lib.rucont.ru/efd/682479 (дата обращения: 26.03.2025).

6.2. Дополнительная литература

- 1. Основы мехатроники и робототехники : учебно-методическое пособие / составители Д. Н. Безумнов Д. Н., В. М. Петухов. Москва : МТУСИ, 2024. 34 с. Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. URL: https://e.lanbook.com/book/439208 (дата обращения: 26.03.2025). Режим доступа: для авториз. пользователей.
- 2. Основы мехатроники и робототехники : учебно-методическое пособие / составители Д. Н. Безумнов, В. М. Петухов. Москва : МТУСИ, 2024. 36 с. Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. URL: https://e.lanbook.com/book/439118 (дата обращения: 26.03.2025). Режим доступа: для авториз. пользователей.
- 3. Станкевич, Л. А. Интеллектуальные системы и технологии: учебник и практикум для среднего профессионального образования / Л. А. Станкевич. 2-е изд., перераб. и доп. Москва: Издательство Юрайт, 2025. 478 с. (Профессиональное образование). ISBN 978-5-534-20364-6. Текст: электронный // Образовательная платформа Юрайт [сайт]. URL: https://urait.ru/bcode/566524 (дата обращения: 26.03.2025).

6.3. Ресурсы информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»

- 1. Юрайт: электронно-бибилиотечная система. URL: https://urait.ru/
- 2. Лань: электронно-библиотечная система. Санкт-Петербург, 2011. URL: https://e.lanbook.com/
- 3. eLIBRARY.RU: научная электронная библиотека: сайт. Москва, 2000. URL: https://elibrary.ru
- 4. ЭСМ Экономика. Социология. Менеджмент. Федеральный образовательный портал http://ecsocman.hse.ru/books/16000365/.
- 5. Интернет-Университет Информационных Технологий [Электронный ресурс]. Режим доступа: http://www.intuit.ru.
- 6. Научная электронная библиотека [Электронный ресурс]. Режим доступа: http://elibrary.ru.

7. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ

- 1. Методические рекомендации по подготовке к практическим занятиям.
- 2. Методические рекомендации по организации самостоятельной работы по дисциплинам.

8. ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ ДЛЯ ОСУЩЕСТВЛЕНИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОГО ПРОЦЕССА ПО ДИСЦИПЛИНЕ

Лицензионное программное обеспечение:

Microsoft Windows

Microsoft Office

Kaspersky Endpoint Security

Информационные справочные системы:

Система ГАРАНТ Система «КонсультантПлюс»

Профессиональные базы данных

<u>fgosvo.ru – Портал Федеральных государственных образовательных стандартов высшего образования</u>

pravo.gov.ru - Официальный интернет-портал правовой информации

www.edu.ru – Федеральный портал Российское образование

Свободно распространяемое программное обеспечение, в том числе отечественного производства

ОМС Плеер (для воспроизведения Электронных Учебных Модулей)

7-zip

Google Chrome

9. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Материально-техническое обеспечение дисциплины включает в себя:

- учебные аудитории для проведения учебных занятий, оснащенные оборудованием и техническими средствами обучения: учебной мебелью, доской, демонстрационным оборудованием, персональными компьютерами, проектором;
- помещения для самостоятельной работы, оснащенные компьютерной техникой с возможностью подключением к сети «Интернет» и обеспечением доступа к электронной информационно-образовательной среде.
- аппаратное обеспечение: образовательный набор по электронике, электромеханике и микропроцессорной технике, робототехнический набор ТРИК, квадрокоптер «Геоскан Пионер Базовый», квадрокоптер «Геоскан Пионер Мини».